20 30 40 50

## **TPS1100 Professional Series**



## Instrucciones breves de los programas 2

Español Versión 2.1



# *La introducción rápida a los programas de aplicación del <sup>2</sup> TPS1100.*



Los detalles complementarios de cada una de las funciones de los programas del TPS1100 se pueden consultar en el Manual de Referencia de las Aplicaciones incluido en el CD.



Para evitar riesgos en el empleo del sistema, le rogamos que siga las Instrucciones de seguridad contenidas en el Manual.

© 2001 Leica Geosystems AG, Heerbrugg. ® Reservados todos los derechos.

## Indice

Utilización del Manual de campo	4
Funciones generales	6
Cálculo de superficies	8
Medición de series	16
Poligonal	28
Barriendo	38
Plano de Referencia	43

## Utilización del Manual de campo

El Manual de campo es una introducción al trabaio con los programas de aplicación del TPS1100. Al usuario poco familiarizado con ellos le sirve para aprenderlos paso a paso; al usuario avanzado le ofrece ayuda sobre aquellas funciones de uso poco frecuente.

Secuencia recomendada para los comandos y operaciones

Inicie Estación libre en el menú Programas.



## Símbolos para representar

la secuencia de comandos

PROG ●



Es necesaria una introducción del usuario



Pulse la tecla de función F1 para activar la función ALL



Repita la secuencia de comandos anterior

Otros símbolos



Informaciones importantes

Pulse la tecla fiia PROG

## Estructura del Manual de

#### campo

- 1. Introducción
- 2. Funciones básicas
- 3. Funciones avanzadas
- 4. Configuración
- 5. Diagrama de flujo

Todos los programas están estructurados en los mismos capítulos: Resumen de la funcionalidad y aplicaciones típicas del programa Cómo iniciar el programa y usar los principales comandos Funciones especiales para optimizar el trabajo de campo Adaptación del programa a las necesidades del usuario Resumen de la estructura del programa

## Funciones generales

6

Este capítulo explica las funciones comunes que se necesitan para trabajar con todos los programas de aplicación (ver también el manual TPS1100 Quick Start).

SUPER	MEDIDA I	DE RE	СТА	🗖 🖸
				<u>_</u>
	DIST   REC	CON		

Tecla de medición ALL

Opciones de medición



Efectuar una medición de distancia y dirección y grabar los datos de medición, según la máscara REC elegida

Teclas de función DIST y REC



Efectuar una medición de distancia y visualizarla.

Grabar las medidas de distancia y dirección visualizadas, según la máscara REC elegida.

CONT



Aceptar las medidas de distancia y dirección visualizadas y continuar en el siguiente diálogo sin grabar los datos medidos.

### Diálogo Buscar Punto

Este diálogo permite:

- Importar coordenadas de puntos de un archivo de coordenadas
- Introducir manualmente las coordenadas de los puntos.



- Introduzca el número del punto.
- Elija el archivo de coordenadas.

Las coordenadas están disponibles en un archivo



Importar las coordenadas de los puntos desde un archivo de coordenadas y saltar al siguiente diálogo sin mostrar las coordenadas en la pantalla.

Importar las coordenadas de los puntos desde un archivo de

coordenadas y mostrar las coordenadas en la pantalla; saltar



Las coordenadas no están disponibles en un archivo MEDIR



Introducción manual de las coordenadas.

después al siguiente diálogo.

Medir y grabar las coordenadas de los puntos (no es posible en todos los programas).

## Cálculo de superficies

El programa calcula la superficie de un polígono cerrado que Introducción puede estar definido por segmentos de recta y arcos de circunferencia. Los puntos del polígono se pueden medir directamente, importar de un archivo de coordenadas o introducir a mano Este programa se puede utilizar en el campo para verificar los valores incluidos en planos, estimar las cantidades de material de

Funciones básicas



### necesario para áreas pavimentadas, división de parcelas... Antes de iniciar Cálculo de superficies:

Hav que determinar la posición del punto de estación y la orientación.



#### Conocidas o medidas:

l as coordenadas de los puntos que definen el polígono cerrado.

#### Desconocida:

La superficie del polígono cerrado.



superficie

# Cálculo de la superficie y resultados

SHIFT CALC

2

N° segmentos: 3

ന

Superficie

3

1200 m<sup>2</sup>

3

Cerrar el polígono con el primer punto y calcular la superficie.





Grabar los resultados que aparecen en pantalla.



Añadir nuevos segmentos al polígono. Regreso al diálogo de medición anterior.



Salir del programa Cálculo de superficies.





Repita el proceso para el tercer punto del arco.

Una vez completado el arco se regresa automáticamente al diálogo "Medida de recta".

# *Polígono: Arco por 2 puntos y radio*



- Radio +: arco cóncavo a la derecha
- Radio -: arco cóncavo a la izquierda

SUF	PER\ M	EDIDA	DE RECTA		<b>– ಲ</b> )
N°	segment	:		1	
N°	punto	:		3	





Acceso a la función Arco por 2 puntos y radio.

Si es necesario, repita esta combinación de teclas para cambiar la función deseada.

SUPER\ 2	PUNTOS	Y RADIO		<b>ଅ</b> ତ
Determinar N° punto Alt.prisma	punto : :	final	3	



Introduzca el número del punto final del arco y la altura del prisma.



Medir o importar el segundo punto del arco.

1	SUPER\ 2	PUNTOS	Y	RADIO			। ତ୍ର
	Pto.inicia	. :			2		
	Pto. final	. :			3		
	Radio	:		10.50	00	m	

Introducir el radio del arco.



CONT Termina la definición del arco y regresa al diálogo de medición.

Acceda a la configuración en el primer diálogo del programa.

## Configuración



SUPER \	MEDIDA DE RECTA	<b>–</b> (2)
SUPER	CONFIGURACION	<b>–</b> – o
2 Pos.	:	NO 🛛 🖻

2 Pos.	Medición en una o en dos posiciones del anteojo.	
Código	digo Introducción de un código (por ejemplo: 36) para registrar los resultados en un bloque de códigos GSI.	
Arch.Log	Creación de un archivo de protocolo.	
Arch. Log	ch. Log Nombre del archivo de protocolo.	
Medición	Selección del archivo para almacenar las mediciones.	
Datos	Selección del archivo con las coordenadas de vértices.	



## Diagrama de flujo





Número de segmentos WI42 Superficie WI43 Perímetro WI44



Salir del programa (posible en cualquier momento).



## Medición de series

### Introducción

El programa Medición de series se utiliza para medir direcciones a puntos cuyas coordenadas no necesariamente son conocidas. La medición de distancias es opcional.

Para cada punto visado se calculan la dirección media a partir de todas las series, la desviación típica de una dirección observada en las dos posiciones del anteojo y la desviación típica de la media de todas las direcciones. Esto permite controlar y analizar las mediciones mientras el instrumento está aún en estación.



Con instrumentos motorizados, la puntería aproximada a cada punto es automática en la segunda mitad de la serie; el operador no tiene más que hacer la puntería fina antes de medir. Así se evitan las observaciones a puntos incorrectos.



En instrumentos con ATR, la puntería fina y la medición al prisma pueden ser automáticas. El operador sólo tiene que hacer la primera observación a cada punto y el resto de las series se miden automáticamente.

### Funciones básicas



#### Antes de iniciar Medición de series:

La determinación de la posición de la estación y la orientación es opcional (es necesaria si se quieren registrar coordenadas).



#### Conocidos:

 Punto visado: Número de punto Altura del prisma (opcional)

#### Desconocidas:

- Direcciones
- Distancias (opcional)

#### Medidas, por lo menos:

- Dos series
- Dos puntos visados



Inicie Medición de series en el menú Programas.







Iniciar la medición de la primera mitad de la serie. El anteojo debe estar en la posición I.





Med. Auto = SÍ	Opción de los instrumentos con ATR. La
	puntería fina y la medición a los puntos
	especificados son totalmente automáticas.



Introducir el número del primer punto a visar. Si se van a medir distancias: introducir la altura del prisma y comprobar el tipo de prisma seleccionado en la parte inferior de la pantalla.



Acceso al diálogo de medición.

ſ	SERIE	PRIMERA SERIE	
I	N° punto	:	2 🛛 🖻
I	Alt.prisma	:	1.700 m



Medir y registrar el primer punto (ver más opciones de medición en el capítulo Funciones generales).



Repita este proceso para cada uno de los puntos deseados.

Para cada punto se pueden definir diferentes alturas de prisma y tipos de prisma. Al medir las series siguientes se vuelve a acceder a los valores introducidos para cada punto.



Termina la primera mitad de la primera serie: todos los puntos han sido medidos una sola vez.



Segunda mitad de la 1ª serie: Posición II



SERIE\ MENU MEDIDA SERIES	- <b>-</b> - 0
1 Medir primera serie	
2 Medir siguiente serie	

Medición de la segunda mitad de la primera serie en la posición II.





Acceso al diálogo de medición. Proceder en la segunda mitad de la primera serie igual que en la primera mitad de la serie.



Los instrumentos motorizados dirigirán el anteojo automáticamente al correspondiente punto a visar.



Si el parámetro Med. Auto está fijado en SÍ, los instrumentos con ATR medirán la segunda mitad de la serie de manera totalmente automática.

#### Medición de series adicionales



Una vez terminada la segunda mitad de la primera serie se vuelve a visualizar el menú Medida de series.



#### Medir series adicionales.

Para poder efectuar el cálculo hay que medir por lo menos dos series completas. El número máximo de puntos es 64, p.ej. 8 series de 8 visuales.





MEDIR Acceder al diálogo de medición.

Para medir la segunda serie, proceder como en la primera.



Si está trabajando con Med.Auto = Sĺ, se puede fijar el número de series que se van a medir automáticamente (Núm.MedAut).

#### Resultados

Se pueden calcular los resultados después de medir dos series completas.

Los resultados se calculan y visualizan por separado para ángulos horizontales, ángulos verticales y distancias.





Cálculo y presentación de los resultados para series de ángulos Hz.



Cálculo y presentación de los resultados para series de ángulos V.



Cálculo y presentación de los resultados para series de distancias.

#### Ejemplo para series horizontales



Presentación de los resultados para ángulos horizontales:

∆Dir.únic.	Desviación típica de una sola medición.
∆Dir.prom.	Desviación típica de la media de todas las mediciones al punto.

SERIE\ Resultados S	Serie Hz
Ptos. act. :	4 ⊓ ≥
Series act.:	4
∆Dir.únic. :	0.00002 g
ΔDir.prom. :	0.00001 g
CONT ALMAC	



Guardar los resultados en el archivo de medición y regreso al menú Medida de series.



## Funciones avanzadas Análisis de resultados: Ejemplo para series horizontales



Inicie la función Análisis de resultados en el diálogo Resultados.





Calcular otra vez con los datos actuales.



Regreso al diálogo de resultados, sin hacer cambios.

## Configuración



Acceda a la configuración en el primer diálogo del programa.



Mét.medici:	
=><	En la posición II todos los puntos se miden en orden inverso a la posición I.
=>>	En la posición Il todos los puntos se miden en el mismo orden que en la posición I.
=0	Cada punto se mide en la posición Il inmediatamente después de medirlo en la posición I.
Pant.Usua.	Selección de la máscara de visualización definida por el usuario.
Tol. Hz	Introducción de la tolerancia para ángulos Hz.
Tol.Angulo	Introducción de la tolerancia para ángulos V.
Tol.Dist	Introducción de la tolerancia para distancias.
Arch.Log	Creación de un archivo de protocolo.
Arch. Log	Nombre del archivo de protocolo.
Medición	Selección del archivo para almacenar las mediciones.
Datos	Selección del archivo con las coordenadas de vértices.



MC

Salir del programa (posible en cualquier momento)



de series

## Poligonal

### Introducción

El programa Poligonal va calculando las coordenadas de los puntos de estación del instrumento a partir de mediciones de dirección y distancia. Al terminar una poligonal se calcula el error de cierre en posición y cota, lo que proporciona ya en el campo un control de las mediciones. Durante la poligonal es posible tomar puntos radiados (M. polar).



#### Conocidas:

- Coordenadas de la primera estación
- Coordenadas de un punto de enlace o acimut para la orientación
- Coordenadas del último punto

#### Desconocidos:

- Coordenadas de los puntos de la poligonal
- Error de cierre
- Coordenadas de los puntos radiados (PR1-PR4)



### Orientación mediante visual al punto de enlace





Ntroduzca el número del punto de enlace.



Buscar las coordenadas del punto en el archivo de coordenadas e importarlas.





Medir y registrar el punto de enlace y fijar la orientación. Regreso al menú Poligonal.

#### Medición al siguiente punto poligonal





Medir el siguiente punto de la poligonal.

POLI \Medi	• punto	del políg	<b>–</b> 9
N° punto	:	2	
Alt.prisma	:	1.500	m
Hz	:	68.4410	g
Angulo V	:	64.5652	g
Dist.geo.	:	3.076	m
Desnivel	:	1.625	m A
ALL DIST	REC	CONT	



Introduzca el número de punto y la altura de prisma para el siguiente punto de la poligonal.



Medir y registrar el punto. Regreso al menú Poligonal.

#### Ocupar la siguiente estación



El instrumento se ha situado en la siguiente estación.



Determinar la siguiente estación de la poligonal.



Introduzca la altura del instrumento.

Introduzca la altura de prisma del punto de enlace (el punto de enlace es el último punto medido de la poligonal).



Medir y registrar el punto de enlace. Regreso al menú Poligonal.



Medir el punto siguiente de la poligonal.



Introduzca el número de punto y la altura del prisma del siguiente punto de la poligonal.



Medir y registrar el nuevo punto.



Regreso al menú Poligonal.



Repita el proceso para cada uno de los restantes puntos de la poligonal.

#### Cerrar poligonal y calcular error de cierre



Cerrar la poligonal en un punto conocido.

POLI \	PUNTO DE CIERRE	<b>S</b>
Datos	: FILEO2.GSI A: 🔻	
Buscar	: N°Punto+X+Y	
N°Punto	: 600	
BUSCA	ENTR PTOIN VER	



Introduzca el número del punto de cierre (el punto de cierre <sup>4</sup> es el punto de la poligonal medido en último lugar).



Buscar en el archivo de coordenadas las coordenadas del punto de cierre e importarlas. Cálculo y presentación de los resultados del cierre.

POLI \ RES	ULTADOS	CIERRE (	<b>–</b> 0
Núm. punto :		5	≥
Longitud :		4.220	m
Cierre pla :		0.001	m
Cierre alt :		0.001	m
ΔX :		0.000	m
ΔY :		-0.001	
	ALMAC 1	TRAZA SELEC	

Poligonal

#### Funciones avanzadas: Puntos radiados



Medir un punto radiado (polar).



Introduzca el número del punto radiado y la altura del prisma.

Medir v registrar el punto radiado. • F1

Regreso al menú Poligonal.



ALL

• Repita el proceso para cada uno de los puntos radiados que desee.



Tiene que estacionar en un punto radiado ya medido si quiere medir más puntos radiados.





Estacionar en un punto radiado.



Medir y registrar el punto de enlace. Regreso al menú Poligonal.

### Configuración



Acceda a la configuración en el primer diálogo del programa.



2 Pos.	Medición en una o en dos posiciones del anteojo.
MEDICION M	Mediciones múltiples a un mismo punto.
Código = 38	Introducción de un código (por ejemplo: 38) para registrar los resultados de la poligonal en un bloque de códigos GSI.
Arch.Log	Creación de un archivo de protocolo.
Arch. Log	Nombre del archivo de protocolo.
Medición	Selección del archivo para almacenar las mediciones.
Datos	Selección del archivo con las coordenadas de vértices.

Poligonal





		CON	SHIFT
• F	2	• F.	•

Acceso a la configuración sólo en este primer diálogo.

#### Procedimiento general:

- (A) 5 Nueva poligonal
- (B) 2 Medir punto poligonal mover
- (C) 1 Ocupar siguiente estación
- (D) 2 Medir punto poligonal
- (E) 3 Medir punto radiado (opcional) mover ... etc.
- (F) 4 Cerrar poligonal





Salir del programa (posible en cualquier momento).

## Barriendo

### Introducción

Este programa automatiza el proceso de medición de una secuencia de puntos situados en una superficie vertical. Se requiere el empleo de un taquímetro motorizado y con distanciómetro integrado para mediciones sin reflector.

El usuario puede definir la ventana rectangular de medición y las dimensiones de la cuadrícula sobre la superficie.



## 3

### Antes de iniciar el programa:

Debe haberse determinado la posición del punto de estación y la orientación.



#### Conocidos:

- Ventana de medición
- Intervalo vertical de la cuadrícula
- Intervalo horizontal de la cuadrícula

#### Desconocidas:

- Coordenadas de los puntos de la cuadrícula Iniciar en el menú Programas.

N° punto

MENU PRINCIPAL: PROGRAMAS

BARR.\Apuntar a la 1ª esquina



Definir ventana de medición



Introduzca el número de punto de la primera esquina de la ventana de medición.

S

ST1

C



Medir y registrar la primera esquina (ver más opciones de medición en el capítulo Funciones generales).



Repita el procedimiento para la segunda esquina de la ventana.

Fijar parámetros

BARR.\Parán	netro			। ତା
Puntos Est	:	25		Σ
Tiempo Est	:	0:00:35		
N° Punto	:	100		
Malla Hz.	:	1.00	m	
Malla V	:	1.00	m	
Tol.Dist.	:	1.00	m	
BARR.				



Introduzca el número del primer punto de la cuadrícula. Introduzca los parámetros **Malla Hz.** e **Malla V**.

B	arrien	do



Introducir la tolerancia para la distancia (Tol. Dist): si la diferencia40de distancia entre los dos últimos puntos medidos sobrepasa esa<br/>tolerancia, se rechaza el último punto medido.



Comienzo de la toma automatizada de puntos.



El siguiente diálogo aparece al terminar la toma de puntos.





Fin de la toma de puntos

Salir del programa.

## Configuración

Acceda a la configuración en el primer diálogo del programa.



BARR.\Apun	tar a la 1ª esqui	
BARR. \	CONFIGURACCIO	
Láser	:	OFF

Láser	Activar el láser para hacer visible la puntería.
Arch.Log	Creación de un archivo de protocolo.
Arch. Log	Nombre del archivo de protocolo.
Medición	Selección del archivo para almacenar las mediciones.
Datos	Selección del archivo con las coordenadas de vértices.



Finalizar la configuración.

## Diagrama de flujo





Acceso a la configuración sólo en este primer diálogo.



Salir del programa (posible en cualquier momento).

## Plano de Referencia

Introducción	 El programa Plano de Referencia se utiliza para determinar coordenadas de puntos respecto de un plano.
	El plano se define mediante 2-10 puntos. Dos puntos definen un plano vertical. Si se utilizan más de 3 puntos se realiza un ajuste por mínimos cuadrados.
	Los puntos se determinan por la intersección de la visual con el plano calculado. Las coordenadas se actualizan continuamente al mover el anteojo. Si además se realiza la medición de distancia, se calcula la distancia del punto al plano.
	Los planos pueden estar referidos al sistema de coordenadas global, o se puede definir un sistema local mediante la introducción de coordenadas locales para el primer punto. Las coordenadas de todos los puntos medidos se calculan en el sistema elegido.
Funciones básicas	 El primer paso es determinar el plano mediante un número de puntos comprendido entre 2 y 10. El sistema de coordenadas se selecciona en el menú principal.
	Antes de iniciar el programa Plano de Referencia: Cuando se utilice <i>Coordenadas de Instrumento</i> se tiene que haber determinado el punto de estación del instrumento y la orientación.



#### Sistema de coordenadas

#### **Coordenadas Locales**

Un sistema "local" se define con independencia de la orientación del instrumento, introduciendo las coordenadas locales del primer punto utilizado.



#### Coordenadas de Instrumento

Todos los puntos del plano están referidos al sistema de coordenadas global.





Un plano vertical se define con dos puntos. El eje X tienen como origen P1, es horizontal y positivo hacia la derecha (visto desde el instrumento).

Inicie Plano local en el menú principal de Plano de Referencia.



Importar puntos de un fichero.



Introduzca el número de punto y la altura del prisma del primer punto.



Medir y registrar el primer punto.



IMPOR

Repita el procedimiento para los demás puntos que vavan a definir el plano (máximo 10).

#### CALC Calcular el plano. • F6

El cálculo es posible una vez introducidos dos puntos. Dos puntos definen un plano vertical. Si el número de puntos es  $\geq$  4, se realiza una compensación.



#### Definir el plano



Offset+ en la dirección del eje Y positivo (vector normal). Offseten la dirección del eje Y negativo (vector normal).

Definir y editar los parámetros del plano. Visualizar la desviación típica.





CONT

Medir el punto respecto al que se desplaza el plano.

OFFS

∽

INUEVO

#### Medición en el plano

determina la máxima

normal a ambos.

inclinación, el eje X es

perpendicular a él y horizontal, v el eie Y lo define el vector



Las coordenadas X y Z cambian con el movimiento del anteojo. Midiendo la distancia cambian además la coordenada Y y Ad (=distancia al plano).

Alt.Prisma :	0 000	
	0.000	m
Coord X :	2.001	m
Coord Y :	0.000	m
Coord Z :	1.521	m
∆d :		m     4

ALL • F1

Medir v registrar el punto. Se memoriza la desviación respecto al plano.

REC Un plano inclinado se define por 3 o más puntos. El eje Z lo 128

El fichero GSI almacena siempre valores globales. Tenga activada la creación de un archivo de protocolo (ON) para guardar coord. locales (ver Configuración).



Regreso a la definición del plano.

Memorizar el punto en el plano.



Salir del programa.



## Sistema global



En el sistema global el plano está referido al sistema de coordenadas instrumental. En el sistema global las coordenadas de puntos del plano son coordenadas en el sistema de referencia definido por el instrumento. La medición de puntos se efectúa de modo idéntico al del sistema local.





Confirmar la definición del plano y continuar la medición de puntos del plano.

#### Medición en el plano

Todas las coordenadas se actualizan con el movimiento del anteojo. Al medir la distancia se calcula  $\Delta d$ .

PLREF	\ Pla	10 d	e	Referencia (		<b>ຍ</b>
No. P	unto	:		5		Σ
alt.P	risma	:		0.000	m	
Х		:		1405.211	m	
Y		:		2210.541	m	
Z		:		125.201	m	
Δd		:		0.000	m	
ALL	DIST	R	=0	CONT	DE	IN



ALL Medir y registrar el punto. Se memoriza la desviación FI respecto al plano.



Memorizar el punto en el plano.



Regreso a la definición del plano.



Salir del programa.



## Funciones avanzadas : Análisis de resultados

Inicie Resultados en el diálogo "Definir Plano" para ver las desviaciones de cada uno de los puntos respecto al plano.





Nuevo cálculo utilizando los parámetros actuales.



Regreso a "Definir Plano" sin memorizar los cambios.

## Configuración



Acceda a Configuración desde el primer diálogo del programa.



Máx ∆d	Máxima desviación vertical permitida de un punto para definir el plano.
Arch.Log	Creación de un archivo de protocolo.



PEn Sistemas Locales ha de estar siempre activado (ON) ya que el fichero GSI sólo guarda valores globales.

Arch. Log	Nombre del archivo de protocolo.
Medición	Archivo para almacenar las mediciones.
Datos	Archivo para las coordenadas de vértices.



Fin de la configuración.



### Diagrama de flujo



La compañía Leica Geosystems AG, Heerbrugg, aplica un sistema de calidad que responde a las normas internacionales referentes a Gestión de Calidad y Sistemas de Calidad (ISO 9001) y a Sistemas de Gestión Medioambiental (ISO 14001).



Total Quality Management - nuestro compromiso para la satisfacción total de nuestros clientes.

Recibirá más informaciones sobre nuestro programa TOM a través de nuestra agencia Leica Geosystems local.

710515-2.1.0es

Impreso en Suiza - Copyright Leica Geosystems AG, Heerbrugg, Suiza 2001

Traducción de la versión original (710513-2.1.0en)



Leica Geosystems AG CH-9435 Heerbrugg (Switzerland) Phone + 41 71 727 31 31 Fax + 41 71 727 46 73 www.leica-geosystems.com